

منظومة تثبيت القدرة PSS

تعتبر منظومة تثبيت القدرة الكهربائية للمولد من المنظومات المتطورة وعالية الدقة حيث يتم مراقبة القدرة الكهربائية للمولد وعند حدوث أي عطل خارجي في الشبكة يؤدى إلى تأرجح قدرة المولد يتم تثبيت القدرة وذلك بالتحكم في جهد التحرير Uf الخاص بتحرير المولد حيث لوحظ وجود علاقة تناضية بين العزم الكهربائي للمولد Te وجهد التحرير Uf ومن الناحية النظرية نجد إن

$$T_m - T_e = T_a$$

حيث T_e العزم الكهربائي
 T_m العزم الميكانيكي للتurbine
 T_a عزم التعجيل

و عند عمل المولد بالسرعة المفقرة Rated Speed نجد إن

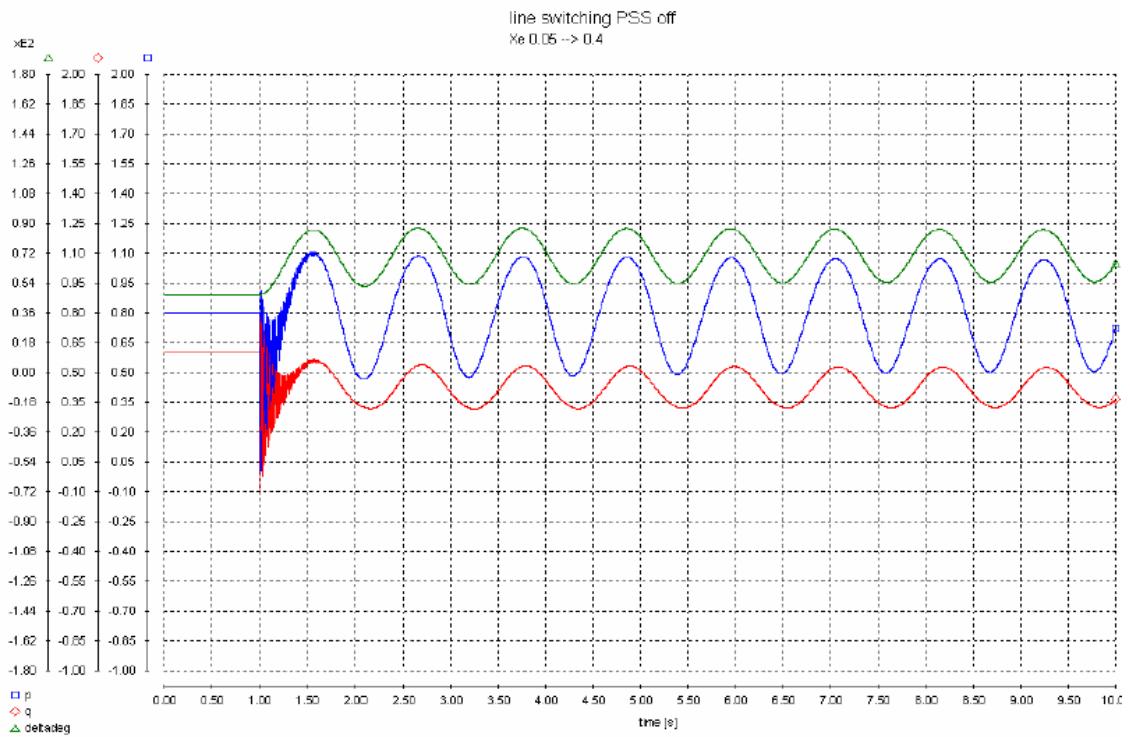
$$P_m - P_e = P_a$$

حيث P_e القدرة الكهربائي
 P_m القدرة الميكانيكي للتurbine
 P_a قدرة التعجيل

وهنا يمكن القول بـ $T_e = P_e$ نجد إن

$$P_e(f) = T_e(f) = \frac{U_f \cdot U_{\infty_{bus}}}{X_d(f) + X_e} \cdot \sin \delta + \frac{U_{\infty_{bus}} \cdot [X_d(f) - X_q(f)]}{2 \cdot [X_d(f) + X_e] \cdot [X_q(f) + X_e]} \cdot \sin(2 \cdot \delta)$$

ومن المعادلة أعلاه نجد إن القدرة الكهربائية للمولد P_e تساوى العزم الكهربائي للمولد T_e وحيث إن القدرة الكهربائية P_e تتناسب مع جهد التحرير U_f من هذا المنطلق يتم التحكم في تثبيت القدرة الكهربائية للمولد بتغيير قيمة جهد التحرير U_f وتعتمد استجابة المنظومة على قدرة المولد ومدى تغير المفاعة للمولد X_d ومفاعة الشبكة X_e وفي الشكل أدناه يوضح حدوث عطل في الشبكة مع إلغاء منظومة تثبيت القدرة حيث نلاحظ تأرجح قدرة المولد بمعدل 0.6 p.u من القدرة الكلية حيث الخط الأحمر القدرة غير الفعلة والخط الأزرق القدرة الفعلة



وفي الشكل أدناه يوضح عمل منظومة تثبيت القدرة مع حدوث نفس العطل حيث نلاحظ تثبيت قدرة المولد بعد ثلاثة ثوانٍ من حدوث العطل مع تأرجح بسيط للقدرة

